

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX440CH**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 16/32**  
 (400V)

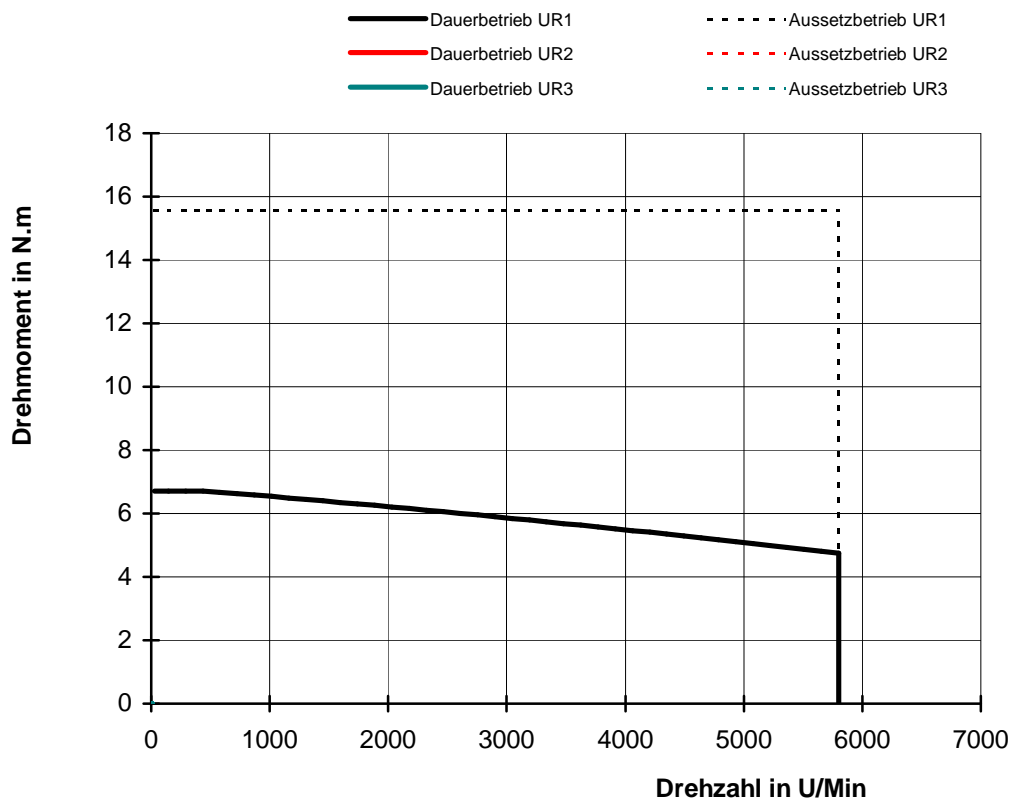


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	6,7	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	6,7	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	24	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	28,3	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	62,2	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	0,999	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	1,93	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	12,5	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	34	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	35	
Motor Gewicht	$M$	kg	6,4	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	$N_{n1}$ $N_{n2}$ $N_{n3}$	rpm	5800	- -
Nennndrehmoment	$M_{n1}$ $M_{n2}$ $M_{n3}$	Nm	4,74	- -
Nennstrom	$I_{n1}$ $I_{n2}$ $I_{n3}$	$A_{rms}$	4,89	- -
Nennleistung	$P_{n1}$ $P_{n2}$ $P_{n3}$	W	2880	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX440CK**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 8/16**  
 (400V)

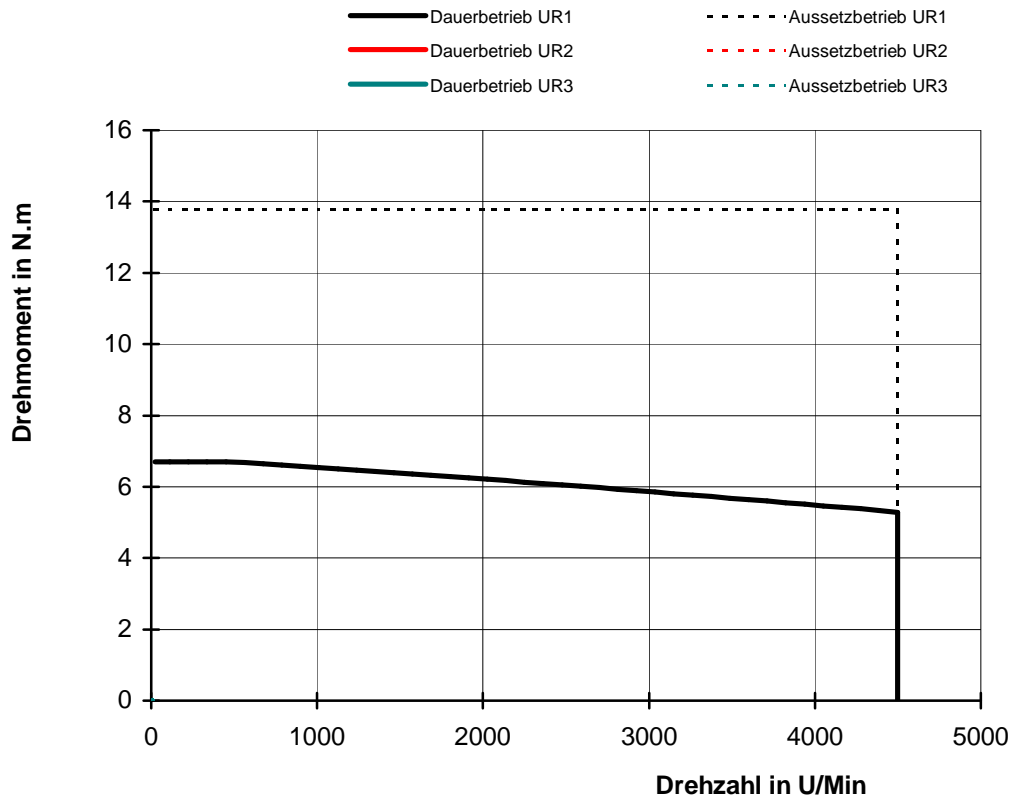


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm		6,7	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$		5,21	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm		24	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$		22	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$		80	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$		1,28	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$		3,3	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH		20,7	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$		34	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min		35	
Motor Gewicht	$M$	kg		6,4	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	-	-
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	4500	-	-
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	5,29	-	-
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	4,20	-	-
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	2490	-	-

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX440CR**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 8/16**  
 (400V)

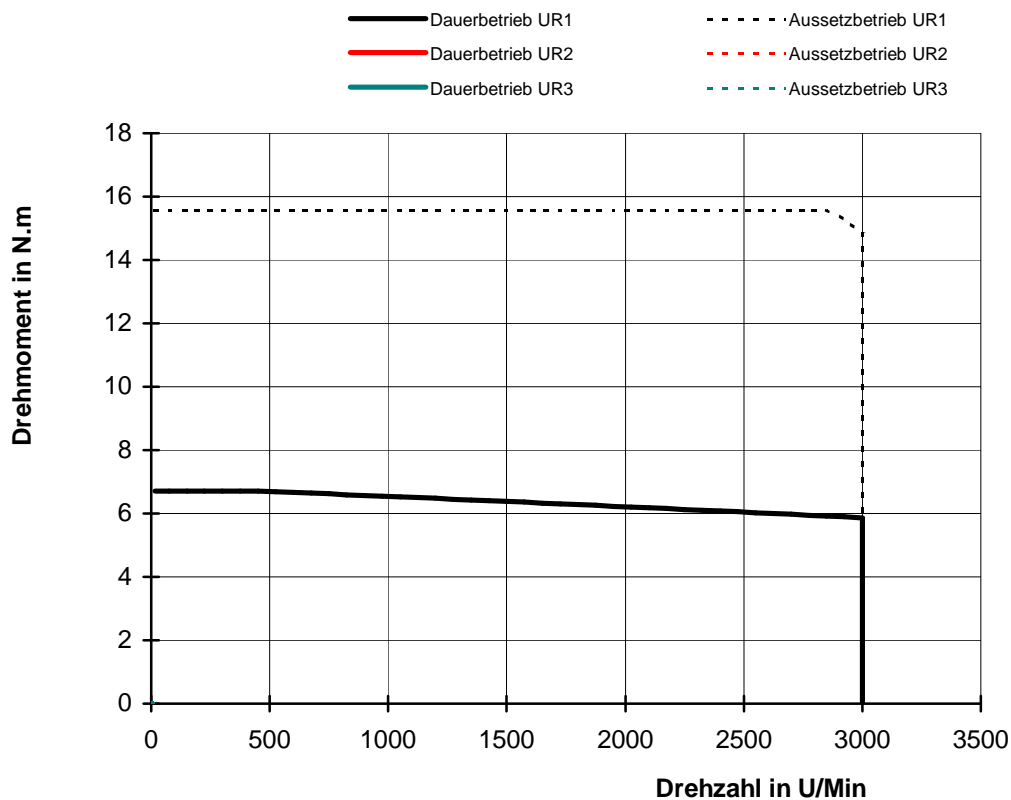


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	6,7	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	3,48	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	24	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	14,6	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	120	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	1,93	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	7,37	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	46,7	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	34	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	35	
Motor Gewicht	$M$	kg	6,4	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	3000	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	5,86	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	3,08	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	1840	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX440CW**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 4/8**  
 (400V)

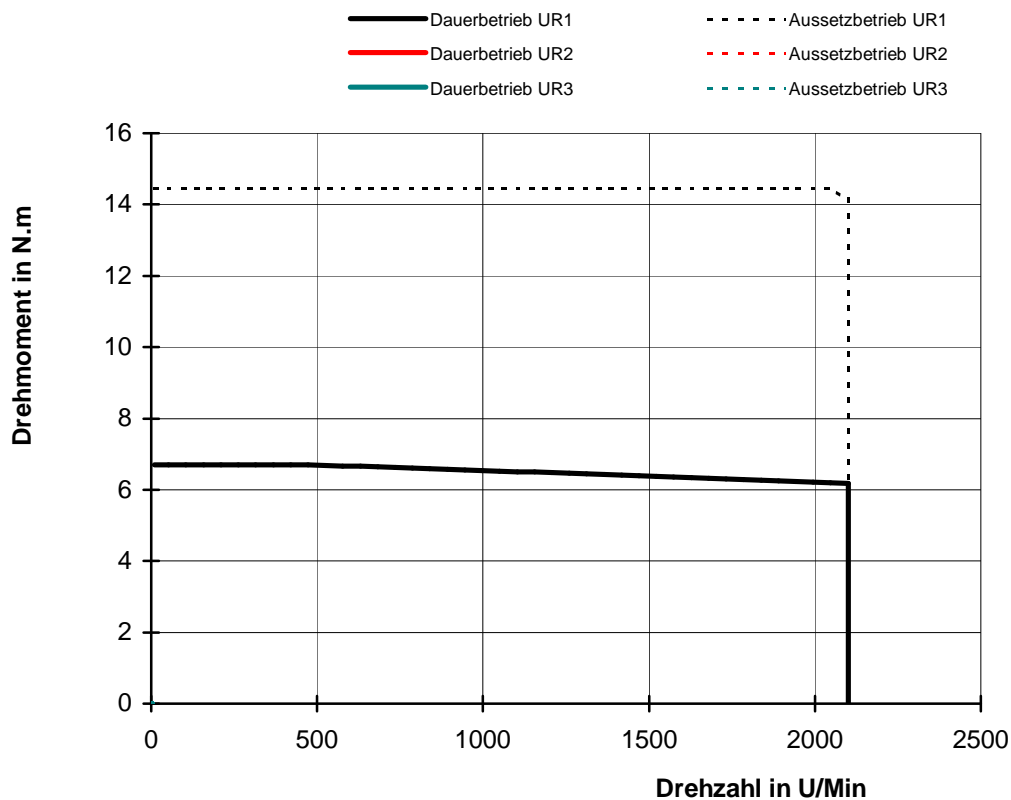


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm		6,7	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$		2,47	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm		24	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$		10,4	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$		169	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$		2,71	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$		14,5	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH		92,4	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$		34	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min		35	
Motor Gewicht	$M$	kg		6,4	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	-	-
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2100	-	-
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	6,18	-	-
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	2,30	-	-
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	1360	-	-

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 10 mars 1995

Edition: 21/juin/2010

HX440CW

.C

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX820DJ**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 32/64**  
 (400V)

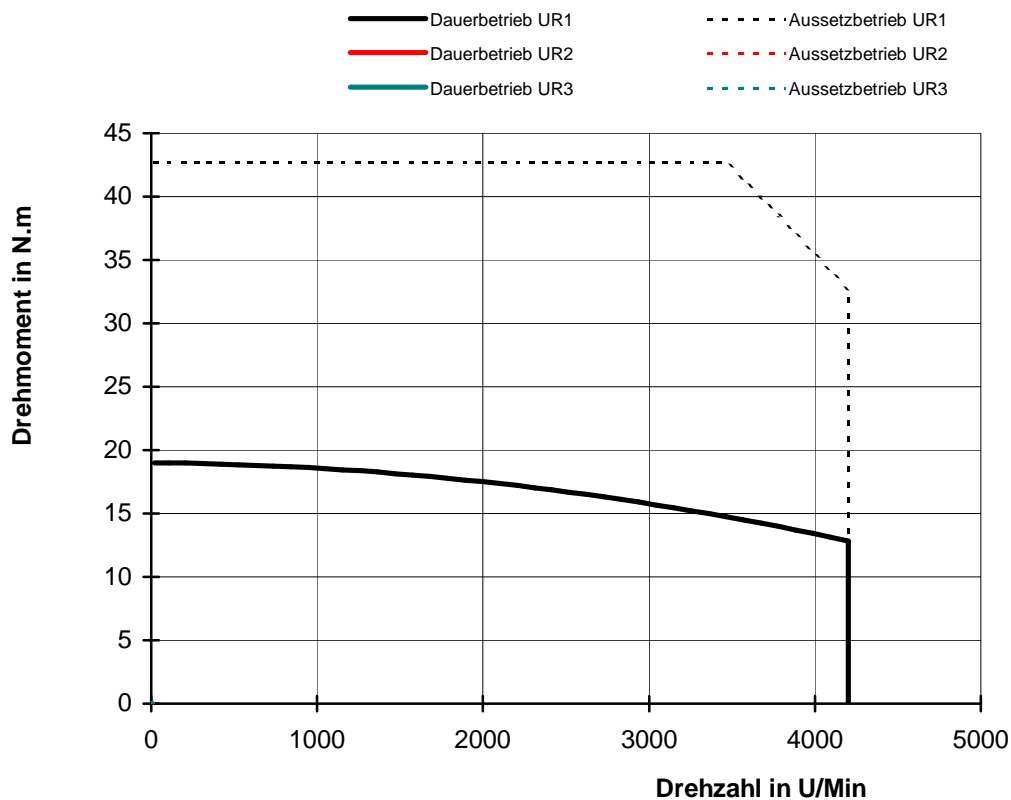


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	19	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	15,6	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	66	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	81,8	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	82,9	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	1,22	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,531	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	7,81	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	230	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	50	
Motor Gewicht	$M$	kg	17	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	4200	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	12,83	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	11,21	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	5640	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX820DN**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 16/32**  
 (400V)

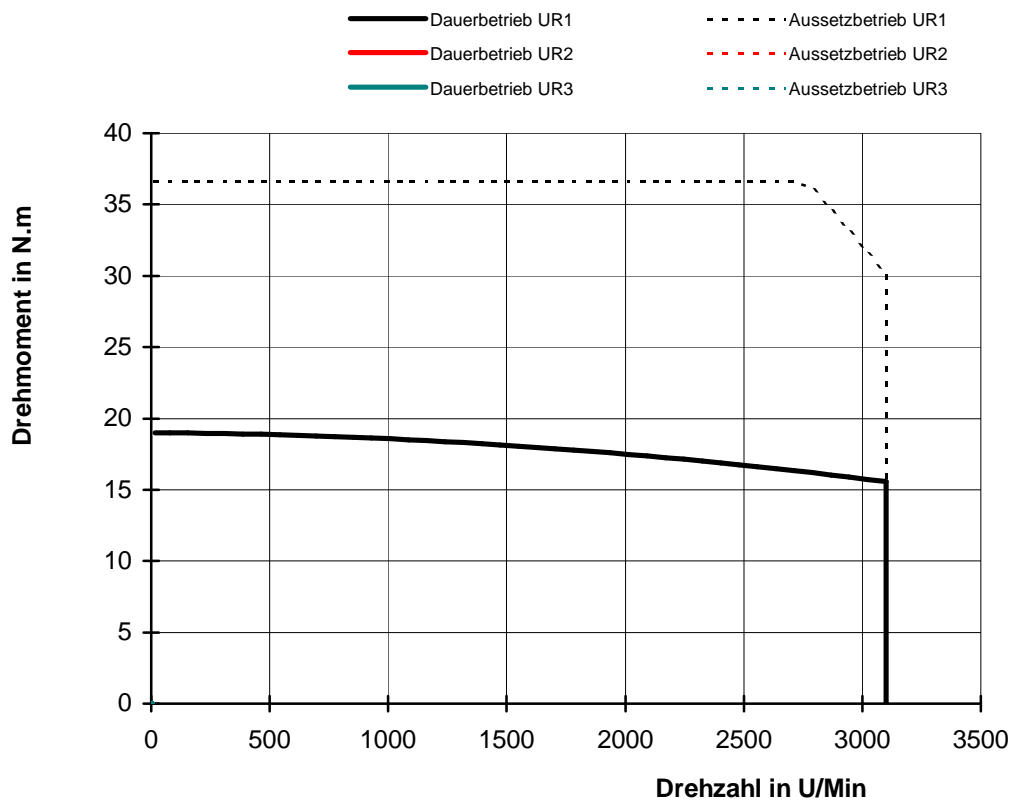


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	19	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	11,2	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	66	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	58,4	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	116	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	1,7	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,992	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	15,3	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	230	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	50	
Motor Gewicht	$M$	kg	17	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	3100	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	15,56	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	9,45	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	5050	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX820DT**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 8/16**  
 (400V)

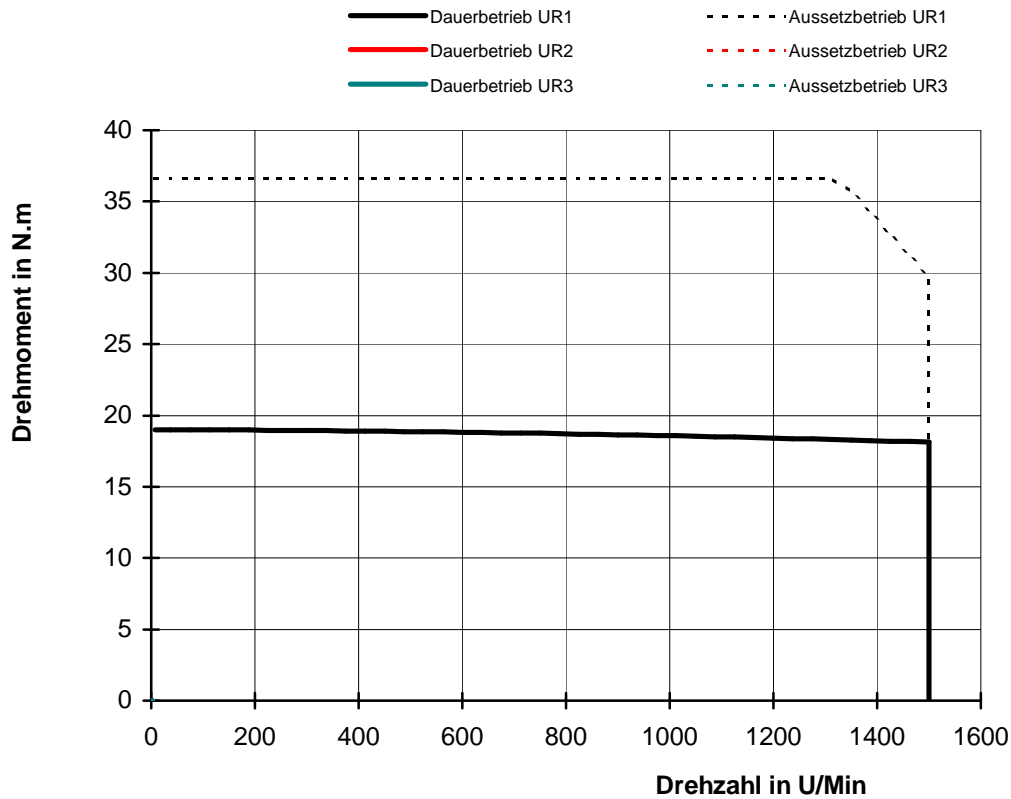


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	19	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	5,58	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	66	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	29,2	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	232	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	3,41	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	3,97	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	61,2	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	230	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	50	
Motor Gewicht	$M$	kg	17	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	1500	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	18,12	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	5,39	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	2850	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX820VG**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 50/80**  
 (400V)

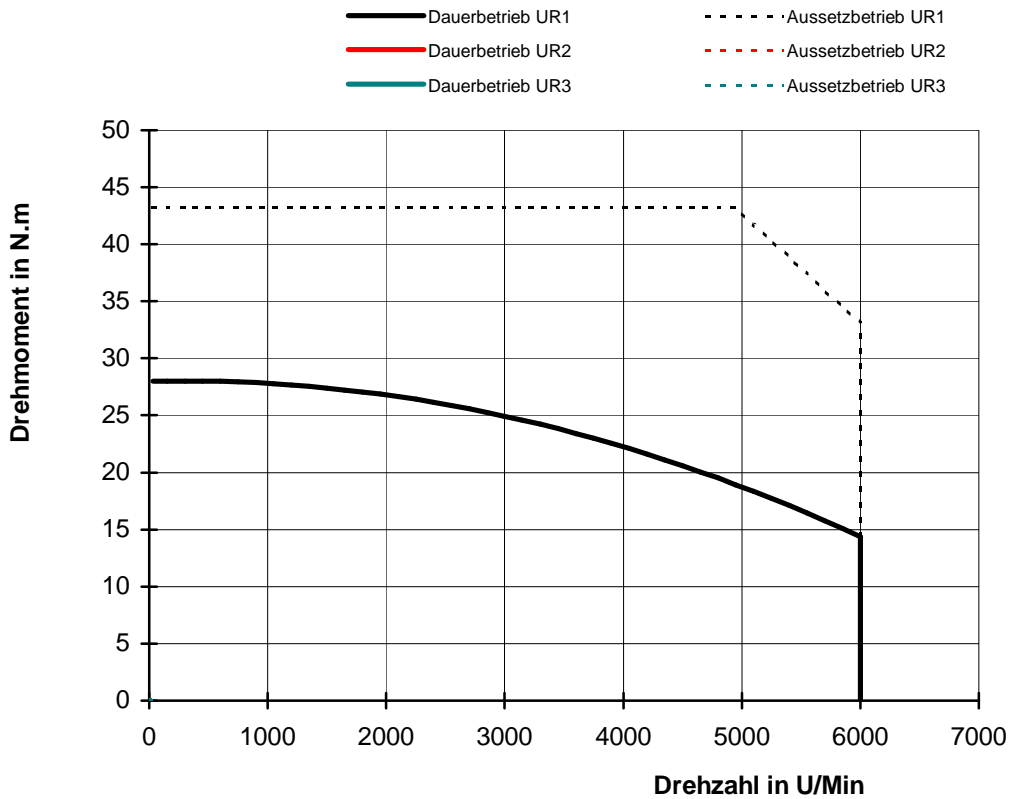


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	28	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	33,1	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	66	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	117	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	58,1	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	0,846	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,263	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	3,83	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	230	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	15	
Motor Gewicht	$M$	kg	22	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	6000	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	14,38	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	17,93	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	9030	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009



BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX820VH**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 50/80**  
 (400V)

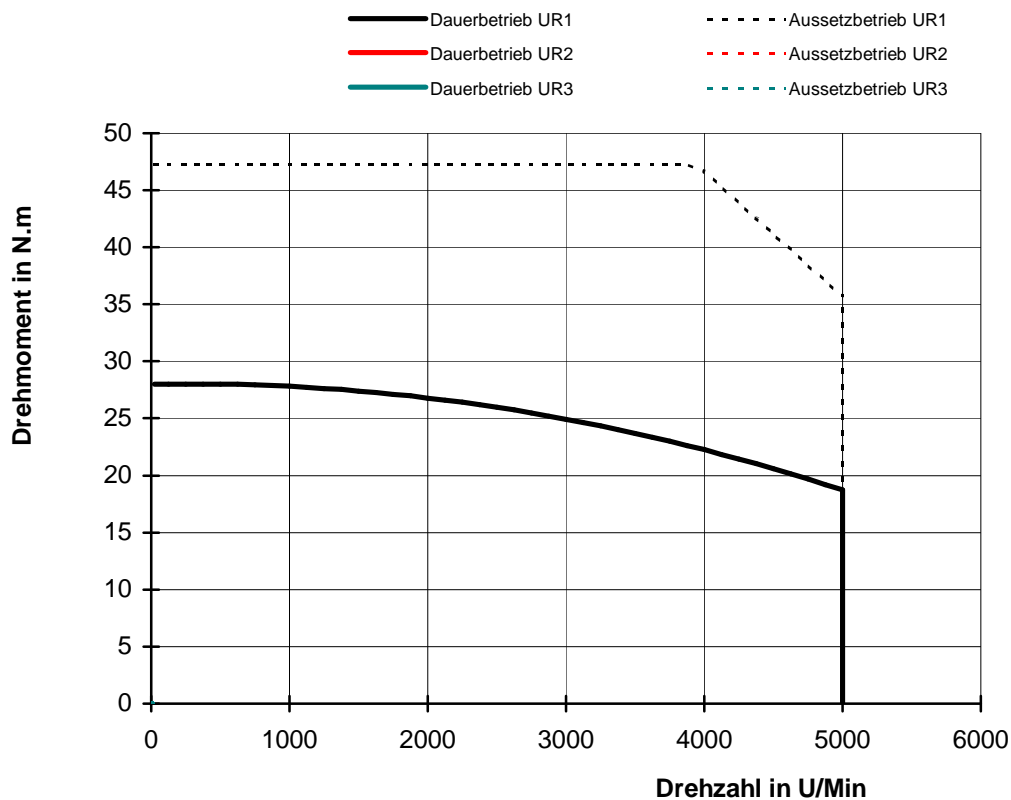


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	28	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	29	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	66	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	102	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	66,4	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	0,966	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,34	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	5	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	230	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	15	
Motor Gewicht	$M$	kg	22	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	5000	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	18,73	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	19,86	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	9810	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 25 juil 1996

Edition: 21/juin/2010

HX820VH

.C

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN  
**HX820VK**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 32/64**  
 (400V)

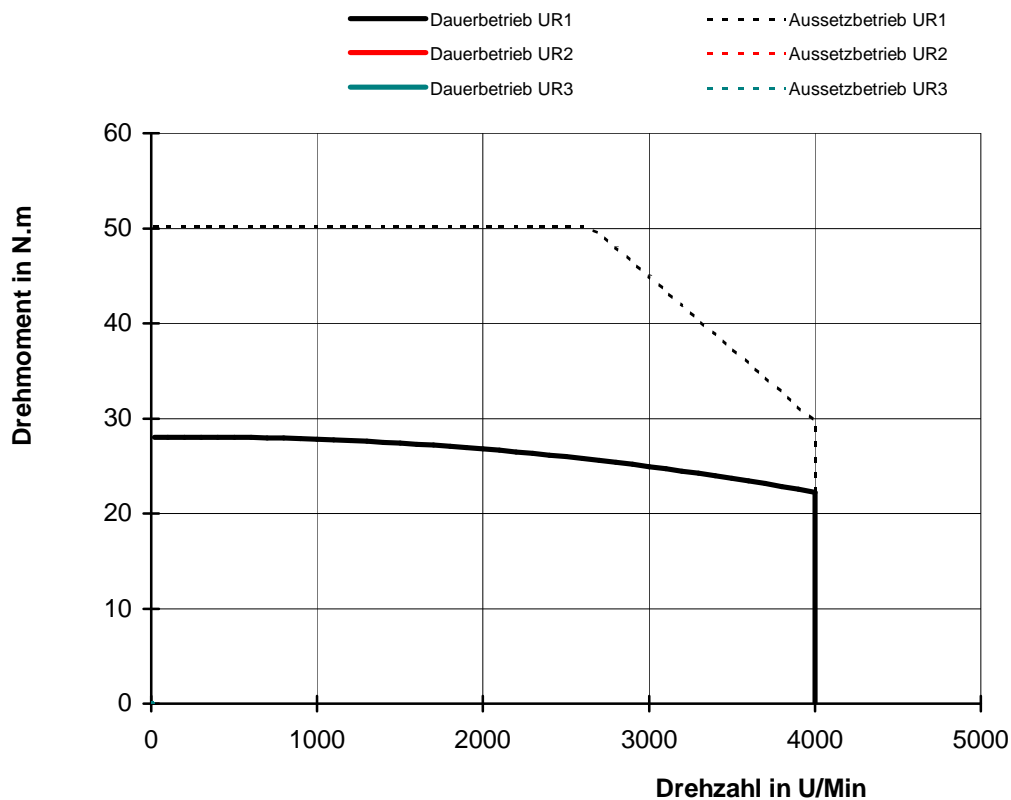


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	28		
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	21,1		
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	66	--	
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	74,3	--	
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	91,2		
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	1,33		
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,644		
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	9,45		
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	230		
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	15		
Motor Gewicht	$M$	kg	22		
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	-	-
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	4000	-	-
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	22,25	-	-
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	16,96	-	-
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	9320	-	-

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 01 oct 1996

Edition: 21/juin/2010

HX820VK

.C

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX820VR**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 16/32**  
 (400V)

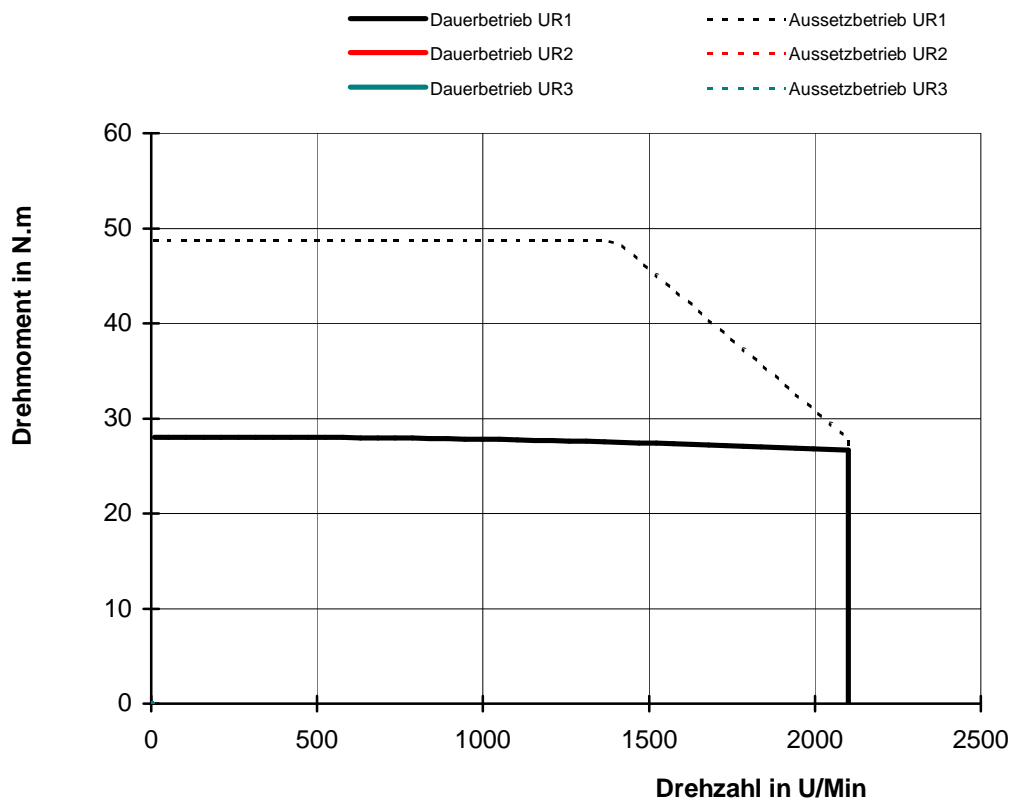


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	28	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	11	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	66	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	38,9	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	174	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	2,54	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	2,46	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	34,4	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	230	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	15	
Motor Gewicht	$M$	kg	22	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2100	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	26,64	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	10,58	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	5860	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX840DH**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 32/64**  
 (400V)

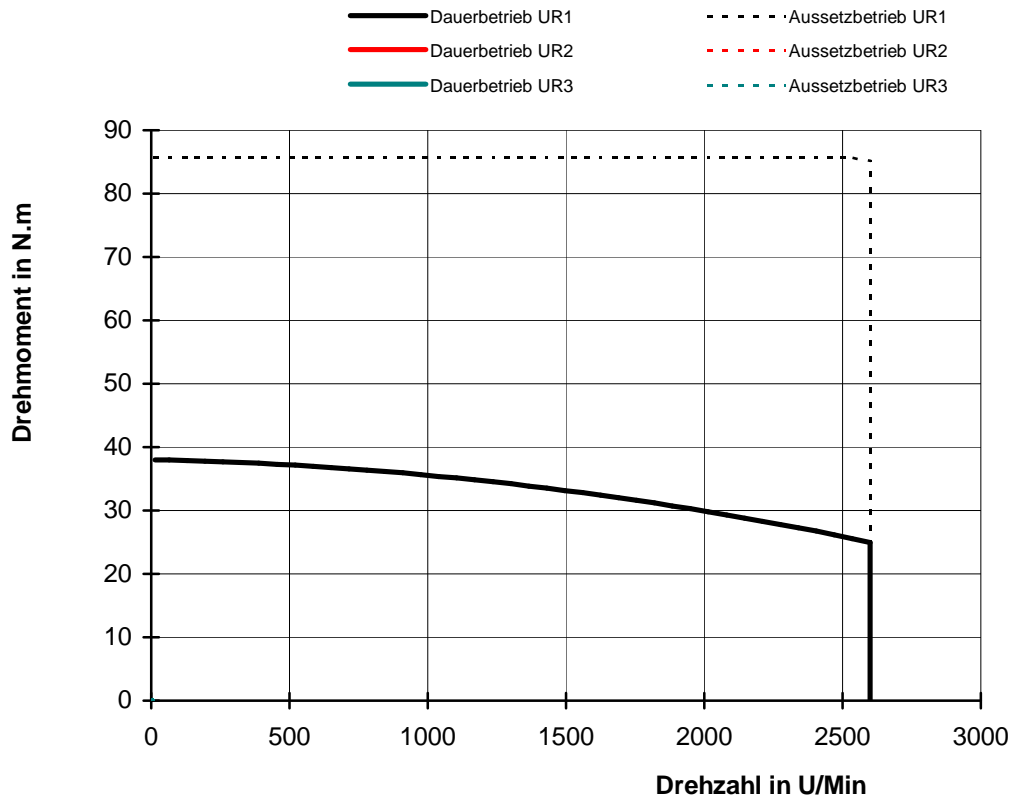


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	38	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	18,3	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	132	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	86,4	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	135	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	2,08	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,509	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	9,98	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	420	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	60	
Motor Gewicht	$M$	kg	25,6	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2600	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	25,00	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	12,41	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	6810	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 10 juil 1996

Edition: 21/juin/2010

HX840DH

.b

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX840DN**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 16/32**  
 (400V)

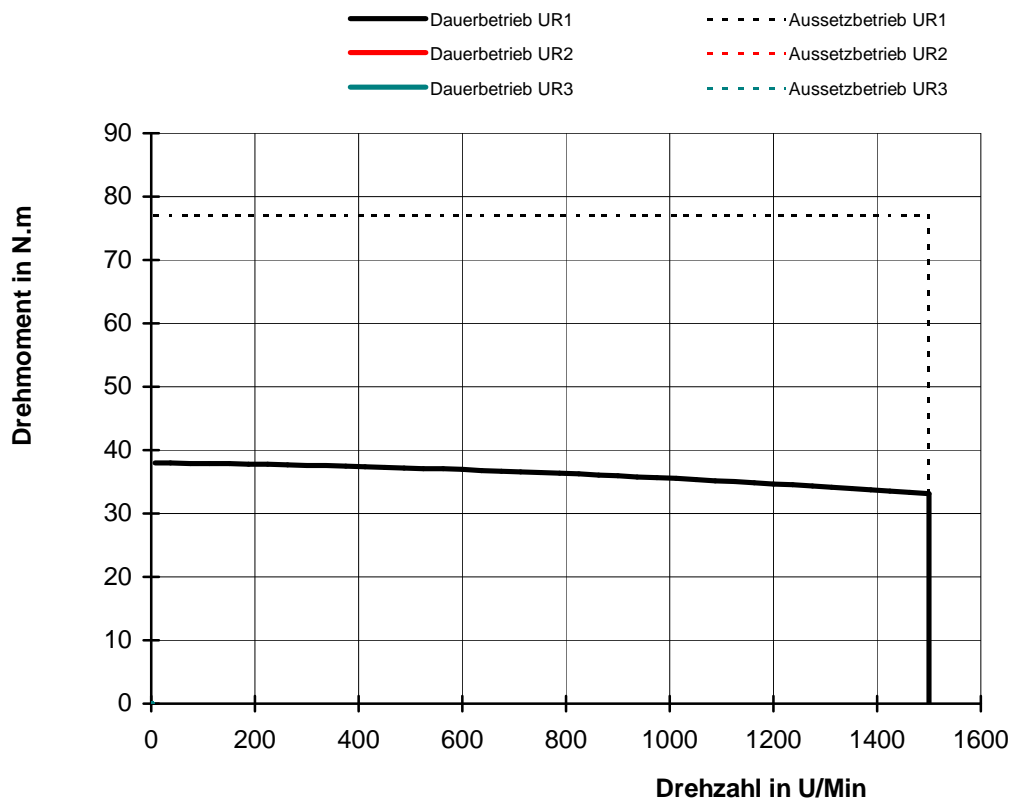


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	38	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	10,5	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	132	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	49,4	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	237	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	3,63	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	1,58	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	30,6	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	420	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	60	
Motor Gewicht	$M$	kg	25,6	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	1500	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	33,14	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	9,23	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	5210	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 27 août 1996

Edition: 21/juin/2010

HX840DN

.C

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX840VG**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 50/80**  
 (400V)

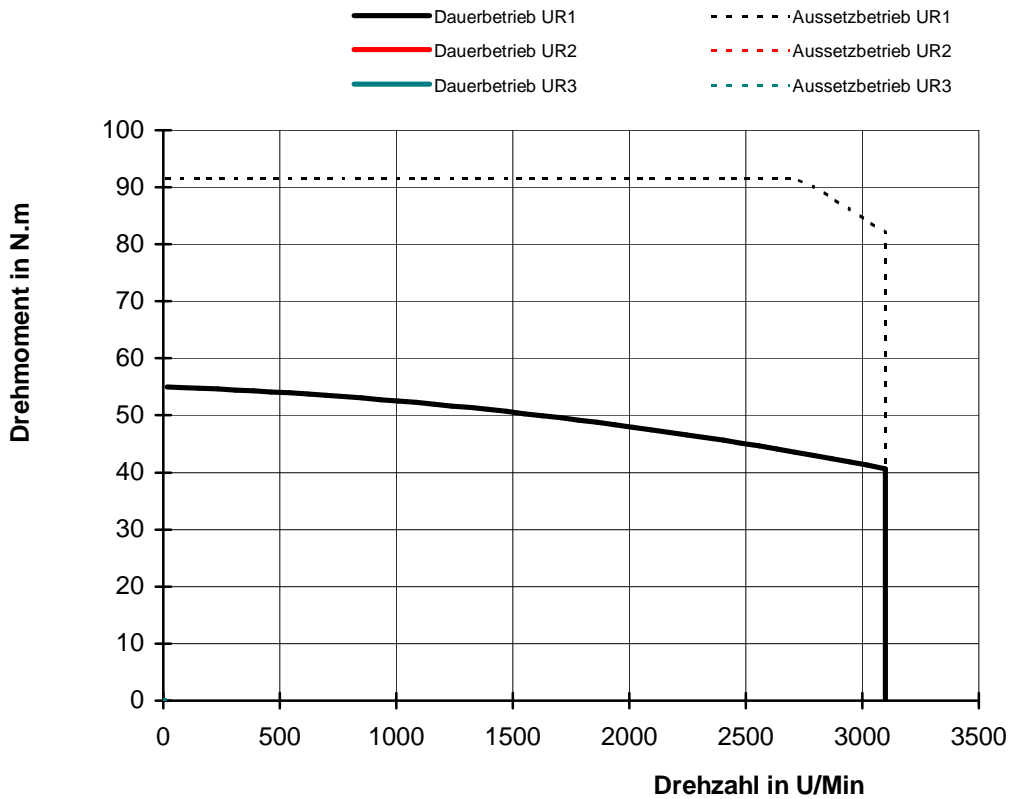


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	55	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	30,8	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	132	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	98,8	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	118	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	1,79	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,409	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	7,64	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	420	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	20	
Motor Gewicht	$M$	kg	33	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	3100	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	40,68	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	22,88	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	13210	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX840VH**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 32/64**  
 (400V)

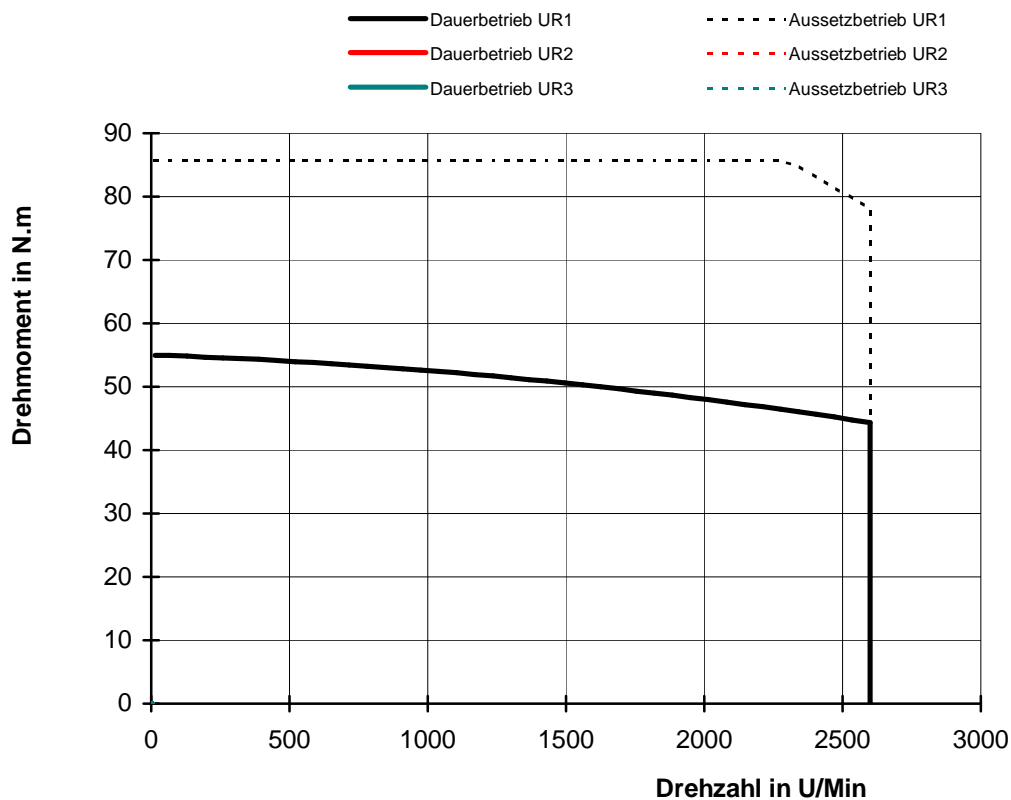


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	55	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	26,9	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	132	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	86,4	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	135	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	2,04	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,529	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	9,98	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	420	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	20	
Motor Gewicht	$M$	kg	33	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2600	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	44,34	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	21,77	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	12070	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 07 juin 1996

Edition: 21/juin/2010

HX840VH

..C

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HX840VJ**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 32/64**  
 (400V)

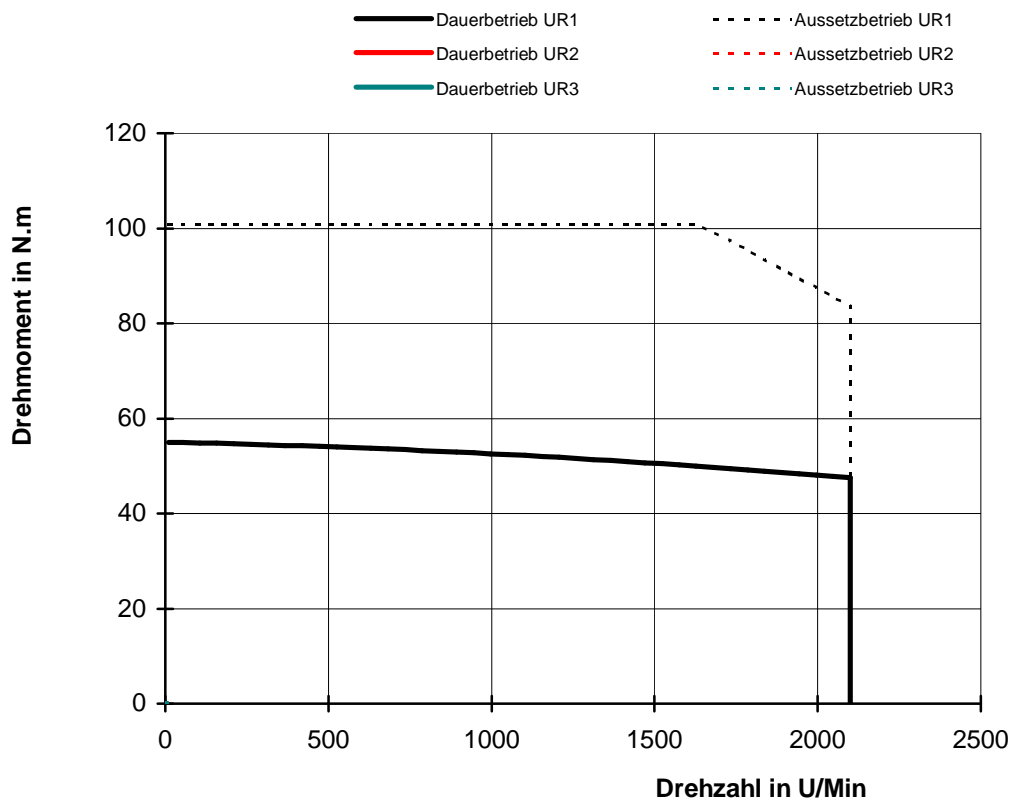


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	55	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	21,5	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	132	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	69,1	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	169	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	2,55	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,826	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	15,6	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	420	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	20	
Motor Gewicht	$M$	kg	33	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2100	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	47,48	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	18,63	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	10440	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009



BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA30JR**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 32/64**  
 (400V)

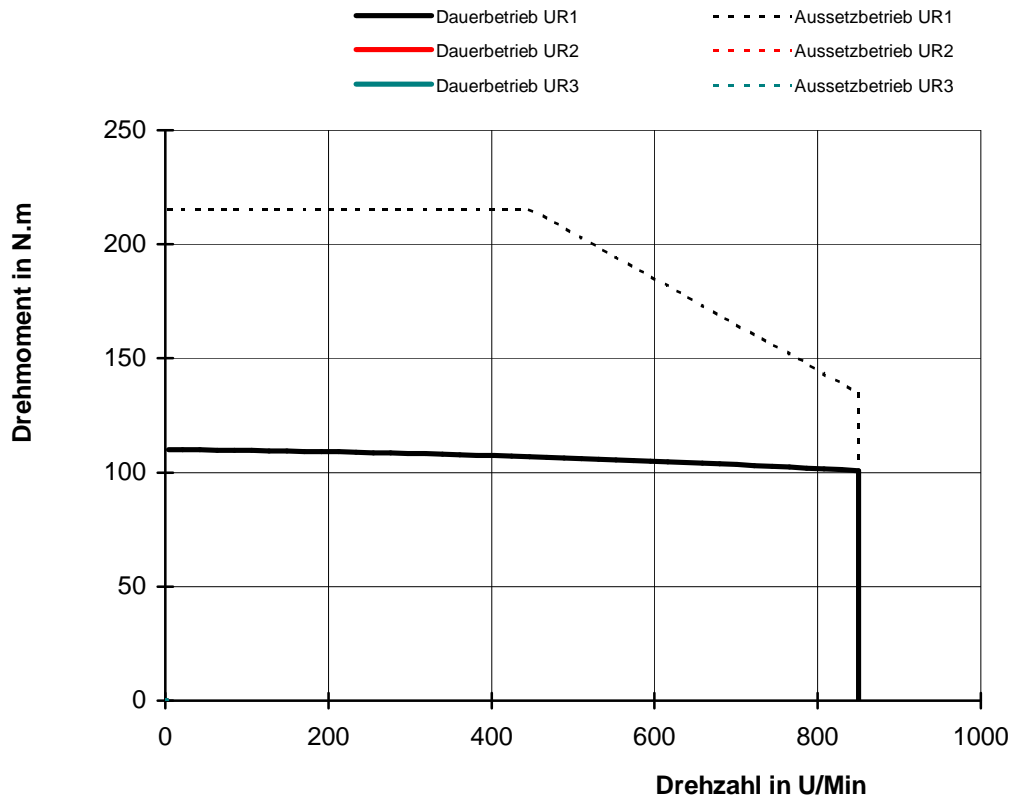


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm		110	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$		16,5	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm		246	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$		59,8	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$		426	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$		6,67	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$		0,763	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH		20,7	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$		2700	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min		21	
Motor Gewicht	$M$	kg		100	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	-	-
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	850	-	-
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	100,78	-	-
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	15,05	-	-
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	8970	-	-

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 16 févr 2000

Edition: 21/juin/2010

HXA30JR

a

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA30VG**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 150**  
 (400V)

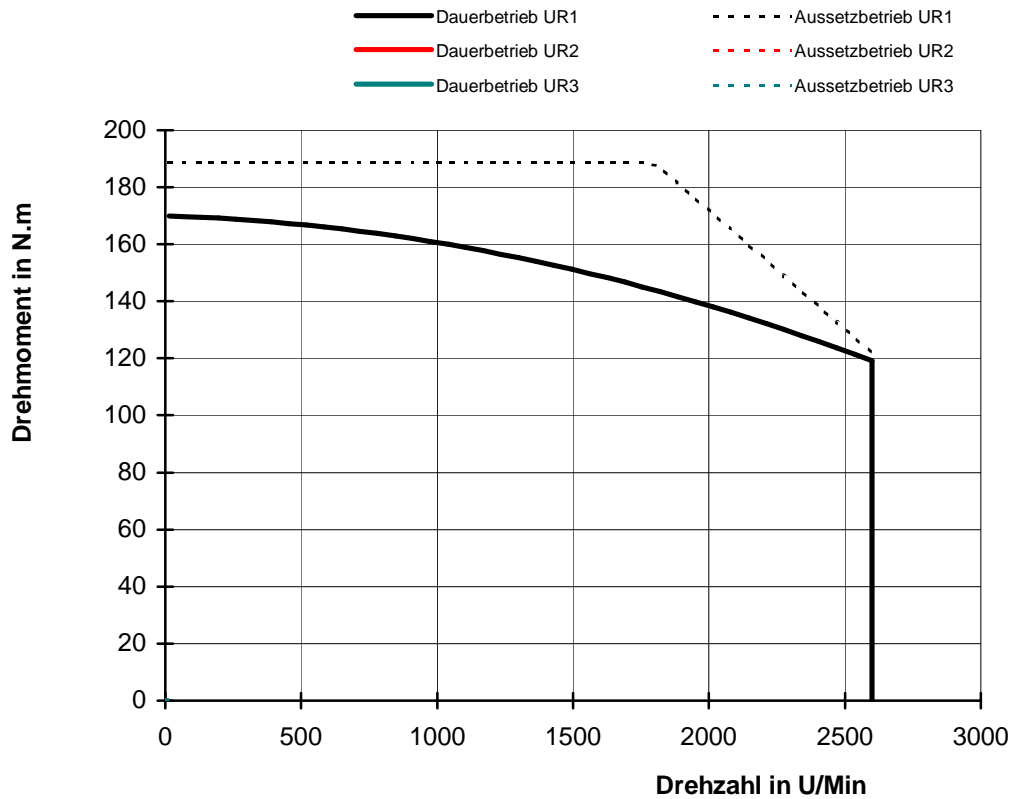


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	170	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	89,8	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	190	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	107	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	142	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	1,89	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,0843	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	2,31	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	2700	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	21	
Motor Gewicht	$M$	kg	100	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2600	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	119,08	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	55,50	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	32420	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA30VI**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 100/120**  
 (400V)

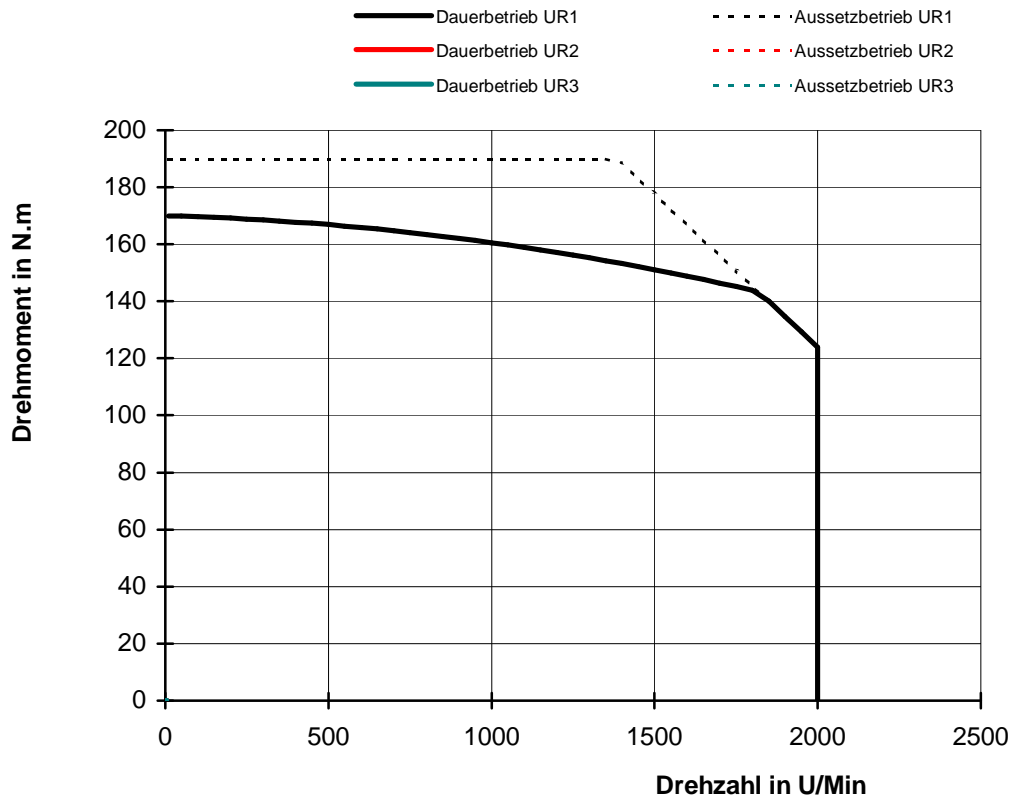


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	170	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	69,9	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	190	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	83,5	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	183	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	2,43	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,14	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	3,81	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	2700	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	21	
Motor Gewicht	$M$	kg	100	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	1820	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	143,43	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	54,73	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	27320	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 24 mars 1997

Edition: 21/juin/2010

HXA30VI

.C

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA30VO**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 50/80**  
 (400V)

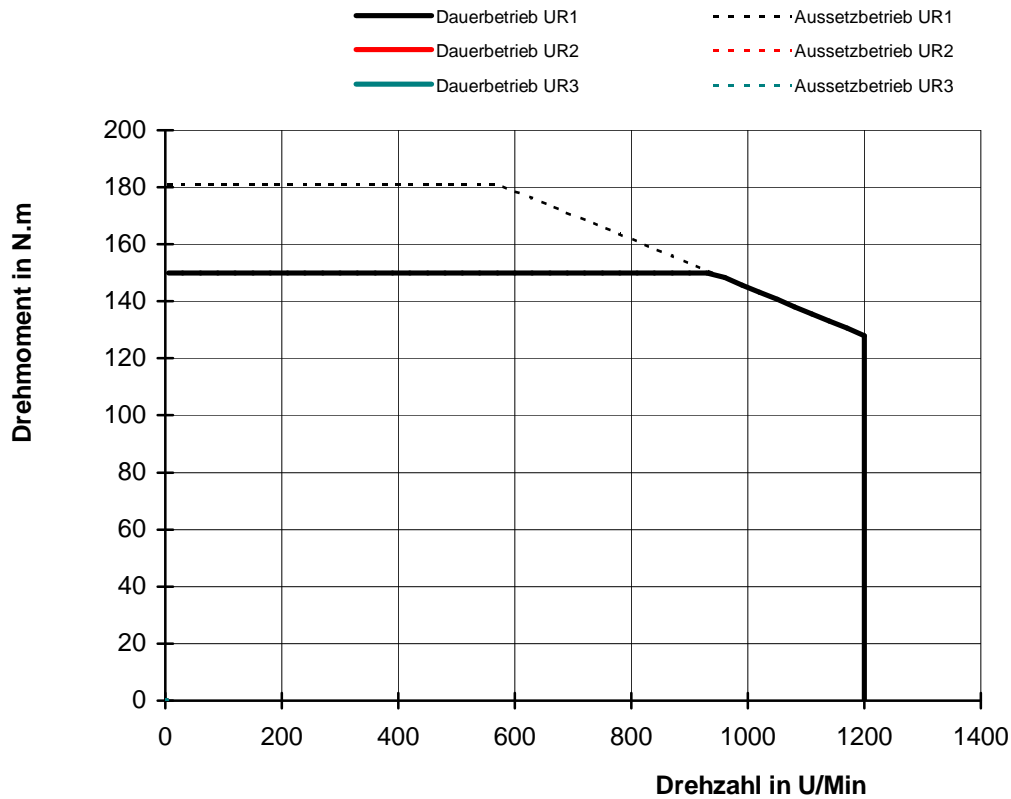


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	150		
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	34,6		
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	246	--	
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	83,7	--	
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	304		
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	4,34		
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,389		
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	10,6		
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	2700		
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	21		
Motor Gewicht	$M$	kg	100		
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	-	-
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	780	-	-
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	163,80	-	-
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	39,72	-	-
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	13330	-	-

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA40VD**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 300**  
 (400V)

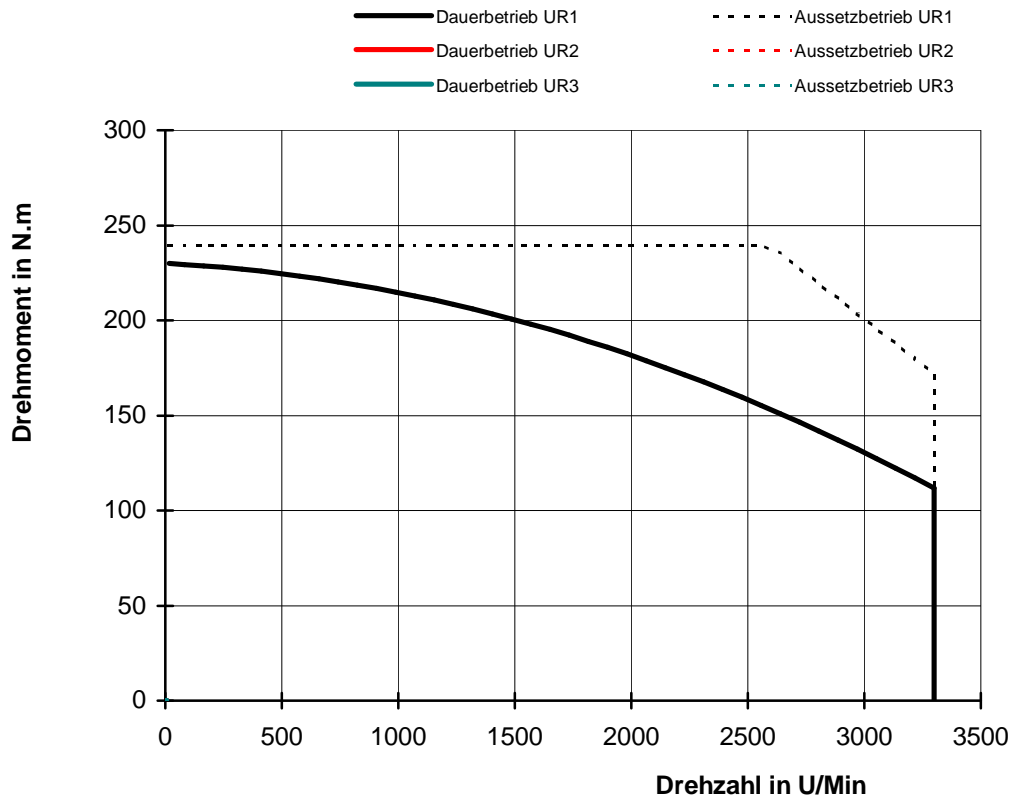


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	230	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	161	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	240	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	171	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	108	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	1,43	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,0338	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	1	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	3500	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	22	
Motor Gewicht	$M$	kg	110	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	3300	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	111,79	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	66,48	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	38630	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA40VE**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 200**  
 (400V)

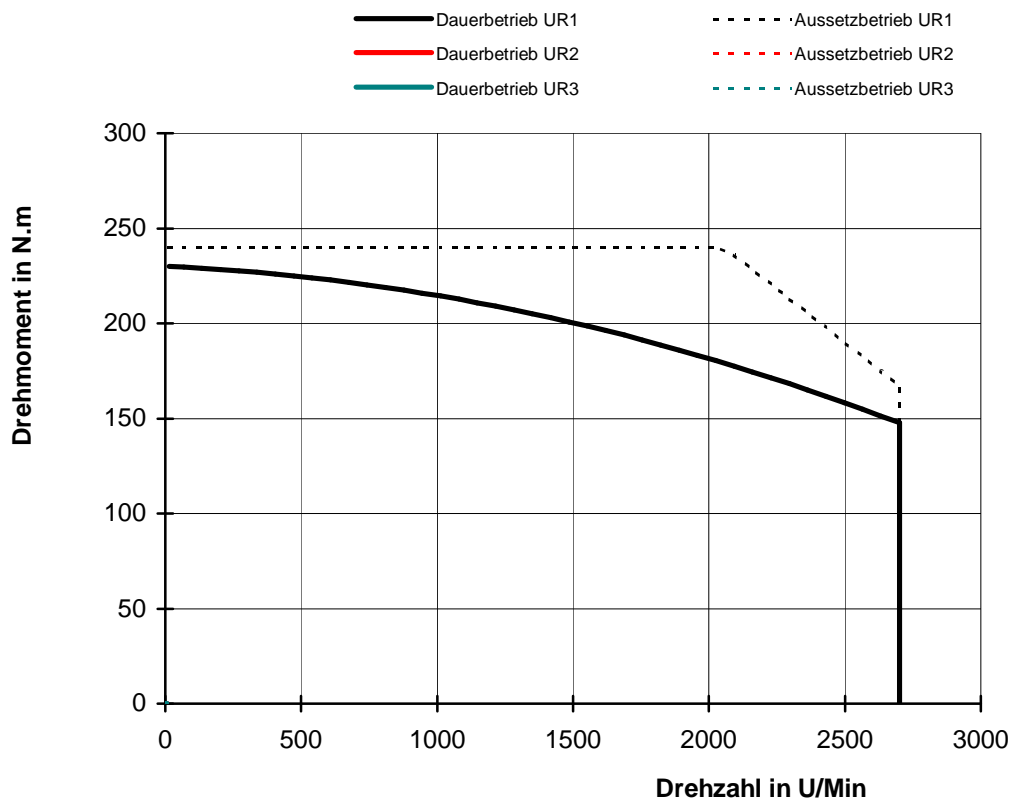


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	230	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	129	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	240	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	137	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	135	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	1,79	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,0537	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	1,57	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	3500	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	22	
Motor Gewicht	$M$	kg	110	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2700	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	147,70	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	71,27	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	41760	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA40VG**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 150**  
 (400V)

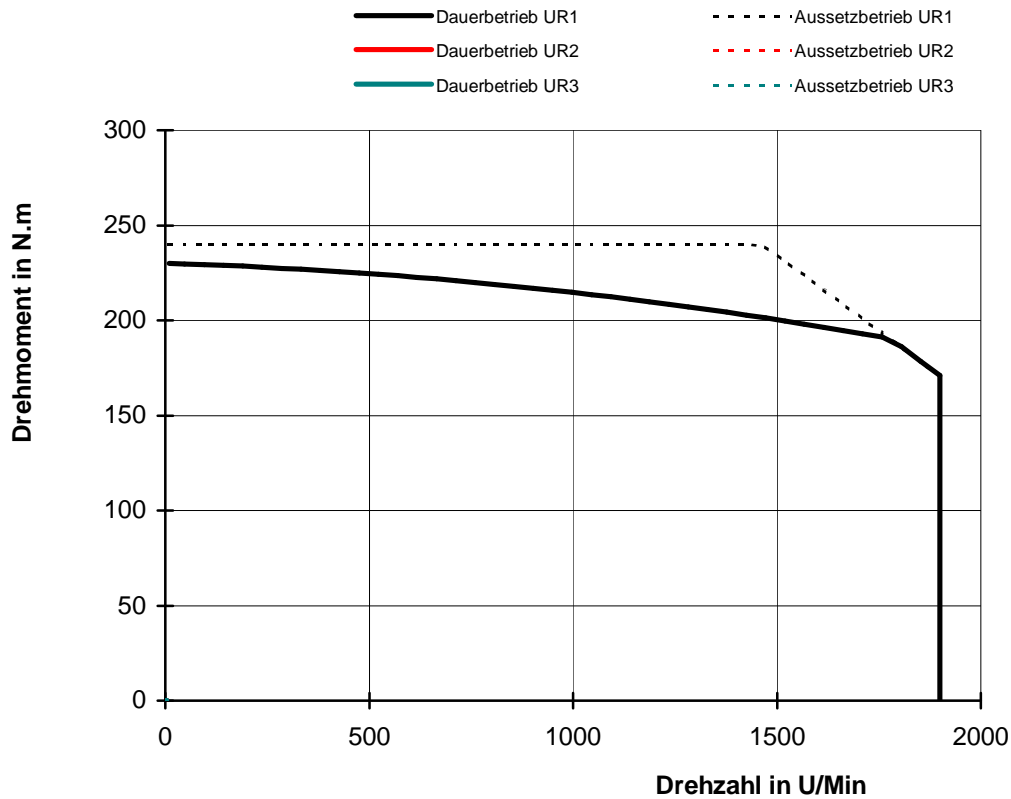


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	230		
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	91,8		
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	240	--	
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	97,5	--	
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	189		
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	2,5		
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,105		
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	3,07		
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	3500		
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	22		
Motor Gewicht	$M$	kg	110		
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	-	-
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	1780	-	-
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	190,42	-	-
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	69,82	-	-
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	35440	-	-

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA40VI**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 100/120**  
 (400V)

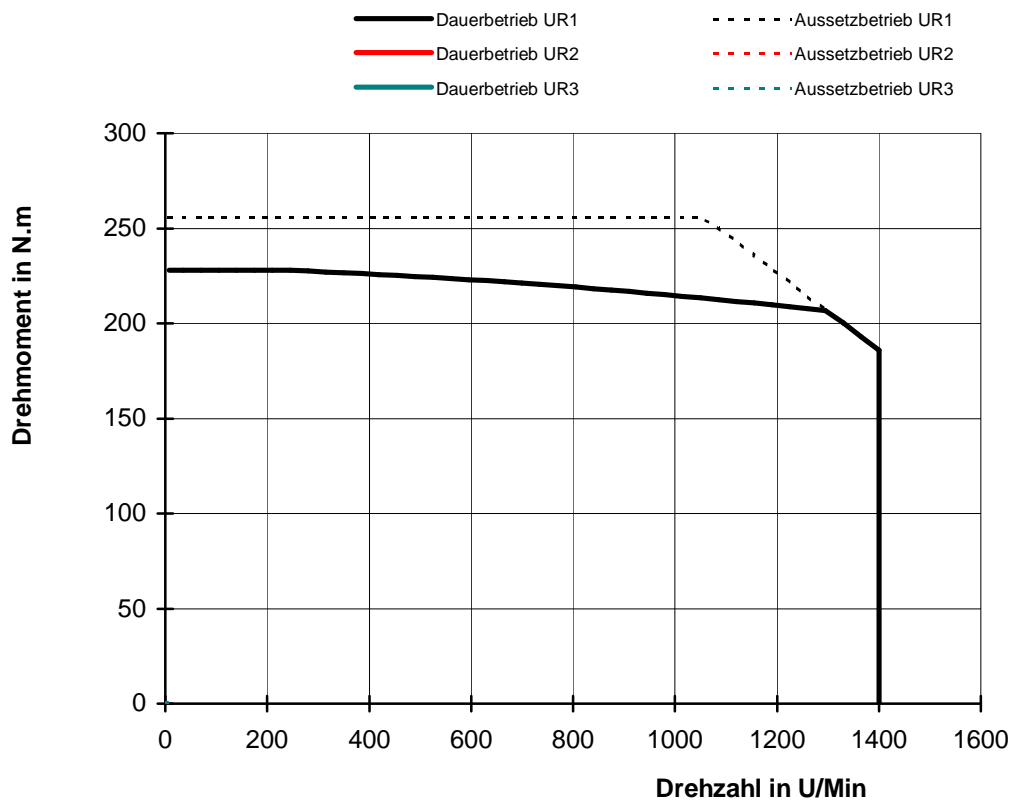


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	228		
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	70,4		
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	328	--	
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	139	--	
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	244		
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	3,24		
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,174		
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	5,08		
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	3500		
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	22		
Motor Gewicht	$M$	kg	110		
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	-	-
Nennndrehzahl	$N_{n1}$ $N_{n2}$ $N_{n3}$	rpm	1300	-	-
Nennndrehmoment	$M_{n1}$ $M_{n2}$ $M_{n3}$	Nm	206,60	-	-
Nennstrom	$I_{n1}$ $I_{n2}$ $I_{n3}$	$A_{rms}$	60,91	-	-
Nennleistung	$P_{n1}$ $P_{n2}$ $P_{n3}$	W	28100	-	-

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009



BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA50VE**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 200**  
 (400V)

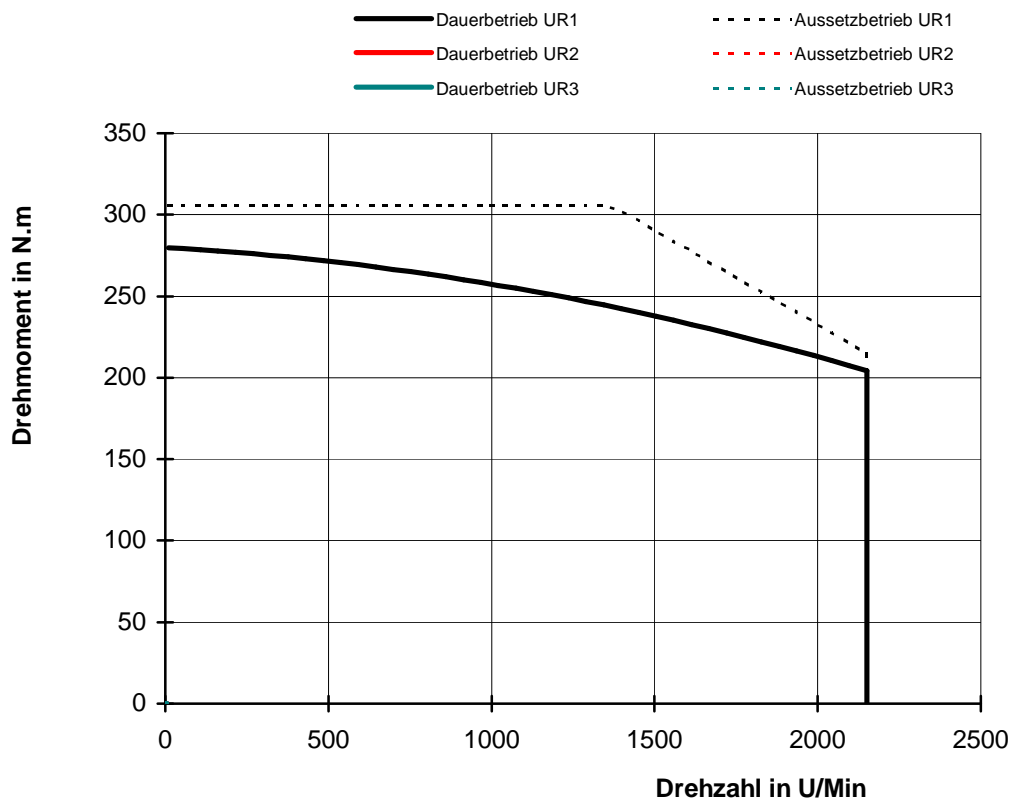


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	280		
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	124		
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	410	--	
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	252	--	
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	169		
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	2,27		
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,0641		
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	1,96		
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	4300		
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	23		
Motor Gewicht	$M$	kg	120		
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	-	-
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2150	-	-
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	204,31	-	-
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	80,37	-	-
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	46000	-	-

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 10 sept 1999

Edition: 21/juin/2010

HXA50VE

.a

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA50VF**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 150**  
 (400V)

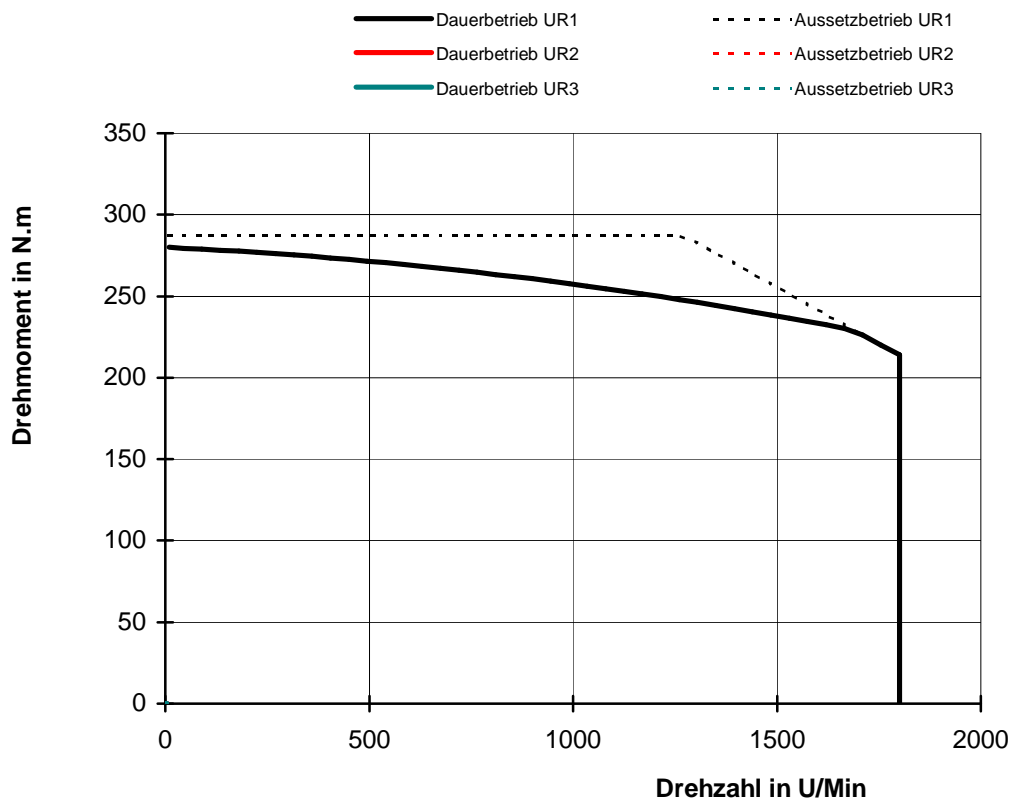


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	280	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	103	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	410	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	210	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	203	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	2,72	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,0915	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	2,82	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	4300	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	23	
Motor Gewicht	$M$	kg	120	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	1690	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	228,94	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	77,39	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	40560	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA60VD**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 200**  
 (400V)

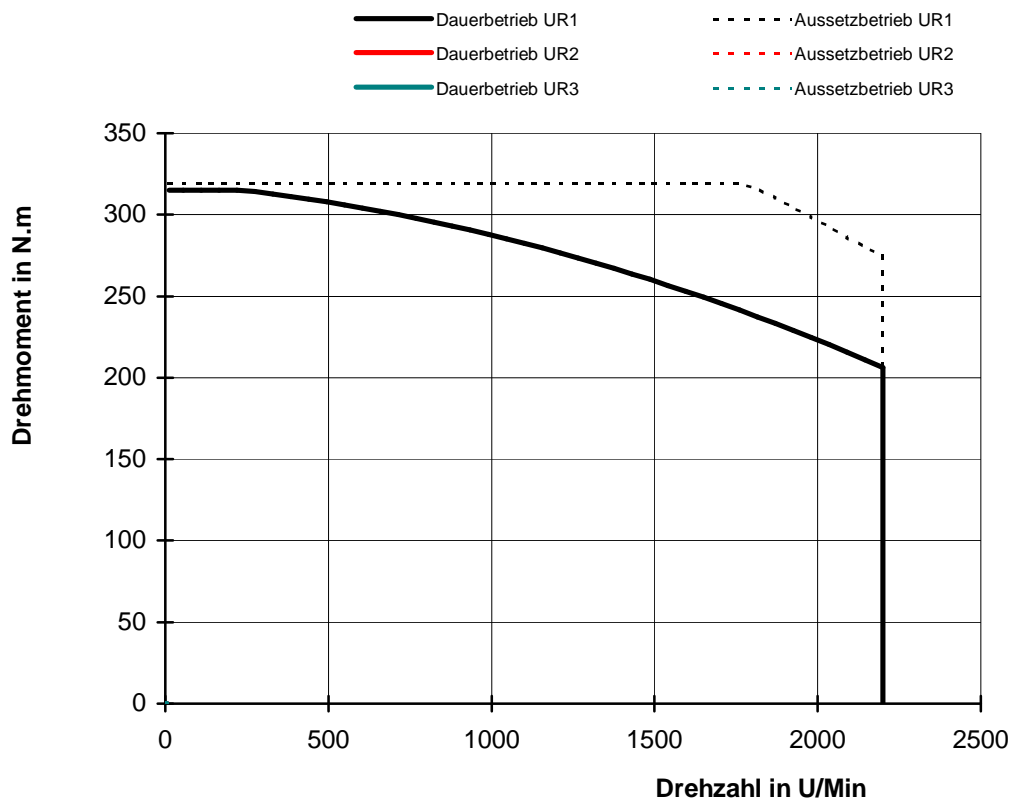


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm		315	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$		140	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm		366	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$		177	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$		162	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$		2,24	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$		0,047	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH		1,5	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$		5100	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min		24	
Motor Gewicht	$M$	kg		135	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	-	-
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2200	-	-
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	206,30	-	-
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	82,40	-	-
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	47530	-	-

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

**HXA60VF**  
 STEUERELEKTRONIK  
**DIGIVEX 150**  
 (400V)

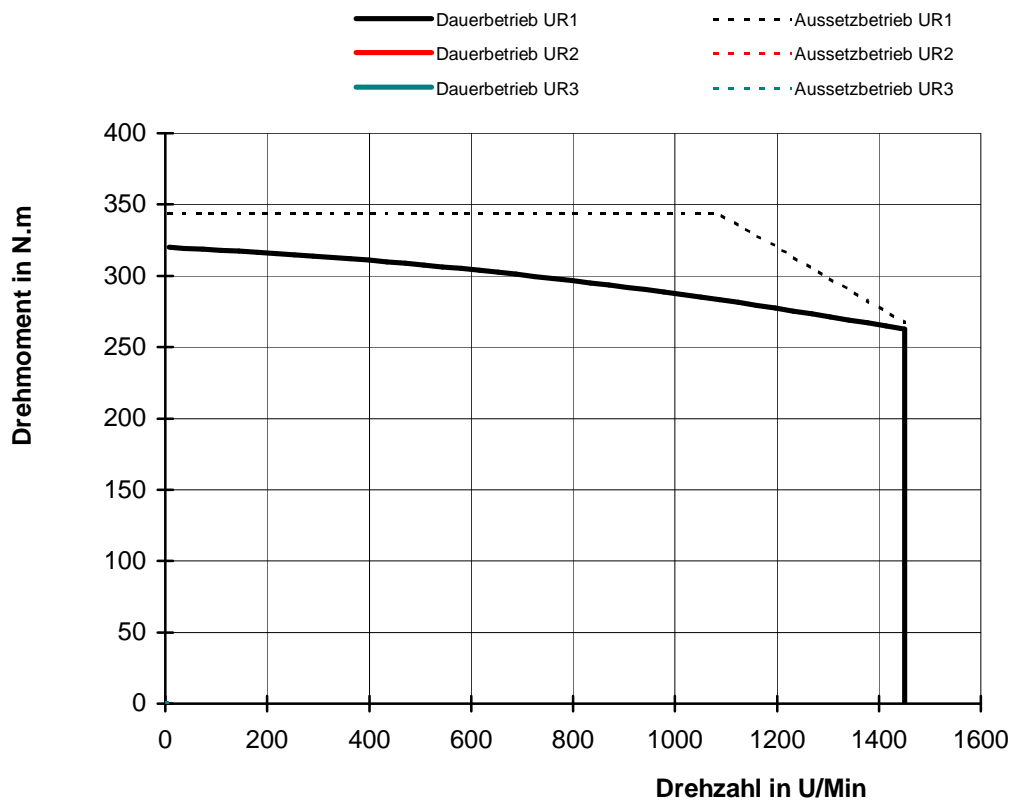


Drehmoment bei niedriger Drehzahl	$M_o$	Nm	320	
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	$I_o$	$A_{rms}$	95,9	
Max Drehmoment	$M_p$	Nm	492	--
Strom bei dem max. Drehmoment	$I_p$	$A_{rms}$	211	--
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	$K_e$	$V_{rms}$	244	
Drehmoment Konstante	$K_t$	$Nm/A_{rms}$	3,34	
Wicklungswiderstand (25°C)*	$R_b$	$\Omega$	0,106	
Induktivität der Wicklung*	$L$	mH	3,39	
Rotor Massenträgheitsmoment	$J$	$kgm^2 \times 10^{-5}$	5100	
Thermische Zeitkonstante	$T_{th}$	min	24	
Motor Gewicht	$M$	kg	135	
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	$V_{rms}$	400	- -
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	1450	- -
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	262,48	- -
Nennstrom	In1 In2 In3	$A_{rms}$	73,06	- -
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	39860	- -

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

\* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 20 janv 1998

Edition: 21/juin/2010

HXA60VF

.C